

◎埼玉大学、広島大学の研究グループの研究による共同開発商品です

埼玉大学・田中英一部准教授、広島大学・弓削類教授、株式会社スペース・バイオ・ラボラトリーズ・河原裕美代表の歩行時における足関節を電動アシストさせる研究成果に基づき、商品化された製品です。



埼玉大学
田中英一部 准教授



広島大学
弓削類 教授

◎足関節の底背屈を電動アシストします!

足関節の底背屈動作をモーターで

- ①足が地面から離れる際の蹴り出しをスムーズにアシストします。
- ②足が地面に設置する際につま先が上がり、つまづきを防止します。



◎タブレットで操作、データ管理ができます!

両足の足裏センサの情報を元に最適な歩行プログラムを自動設定します。付属のタブレットから無線(WiFi)で送信します。個別の歩行データも記憶されますので、毎回のデータ入力も必要ございません。



振り出し時に、背屈をアシストすることにより腓腹筋を伸張させ、反射的に筋収縮が起きることによって膝・股関節の動きを連動させ、スムーズな振り出しができます。

【仕様】

- 寸法:300(W)×140(D)×365(H)mm
- 材質 装具:アルミ合金他
- 質量 装具:約1,000g 制御ボックス:約900g
- 電源:充電式



【総発売・販売元】

株式会社オリジン メディカル事業部
愛知県大府市半月町230
TEL:0562-44-1615 FAX:0562-44-1617
<http://www.origin-inc.jp>

【製造元】

株式会社エーアンドーシステム
東京都あきる野市秋川1-14-11

【共同研究先】

株式会社スペース・バイオ・ラボラトリーズ
広島県広島市南区霞1-2-3 霞総合研究棟210

お問い合わせ先